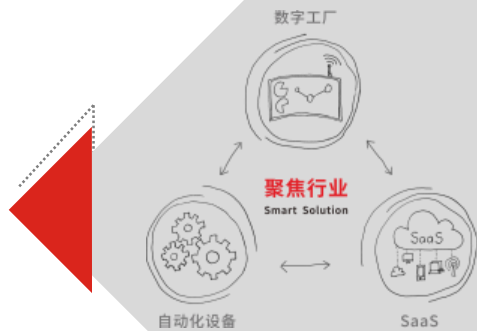


Kinco 步科

聚焦行业与客户深度链接

KINCO伺服电机配置



2022



1

配置电机前的准备

2

配置Kinco电机

3

配置第三方电机

4

配置完成后检测

配置电机前的准备

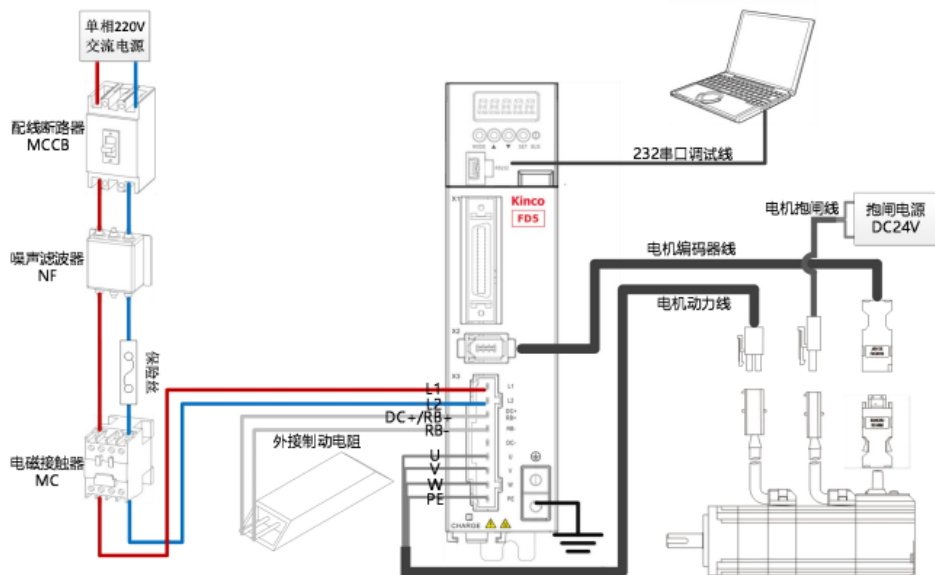
1.1 获取电机型号

步科电机铭牌可以找到电机型号和电机代码，电机代码中/前面的4位数字代码用于驱动器数字面板配置电机，/后面的两位数代码用于在上位机软件上配置电机型号。设置电机好型号就可以使用驱动器电机库中对应电机的参数。



铭牌上的SN码前两位也是电机代码

2.1 电机连接驱动器



根据驱动器说明书接好驱动器电源、电机动力线、电机编码线，用调试线连接好电脑。配置电机前一定要确保电机和驱动器已正确连接，不然驱动器会显示故障。

（关于驱动器和电机的外围接线前面已有课程讲解，如有不清楚的可以观看以前的课程）

配置Kinco电机

2.1 配置电机型号

打开电机菜单栏中的电机配置窗口

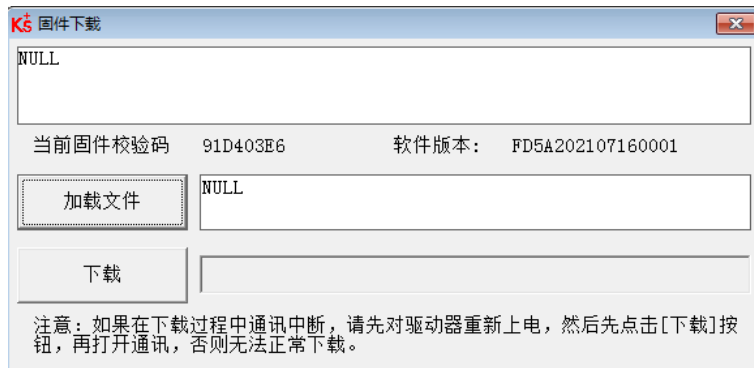
N	Index	Type	Name	Value	Unit
0	60F612	uint16	电机实际Iit	0.00	%
1	641016	uint16	当前电机型号	VX	ASCII
2	304106	uint8	使用内部电机库	0	DEC
3	641001	uint16	电机型号	VX	ASCII
4	641002	uint8	反馈类型	04	HEX
5	641003	uint32	反馈精度	65536.00	inc/r
6	641004	uint32	反馈周期	5667	DEC
7	641005	uint8	电机极对数	5.00	2p/r
8	641006	uint8	励磁模式	0	DEC
9	641007	int16	励磁电流	1.49	Ap
10	641008	uint16	励磁时间	1000.00	ms
11	641009	uint16	电机iit电流	2.00	Ap
12	64100A	uint16	电机iit时间	51.20	S
13	64100E	uint16	电机最大电流	5.90	Ap
14	64100C	uint16	相电感	20.90	mH
15	64100D	uint8	相电阻	11.20	Ohm
16	64100E	uint16	反向电动势	29.00	Vrms/kr
17	64100F	uint16	扭矩系数	0.48	Nm/Arms
18	641010	uint16	转子惯量	0.21	kg*cm ²
19	641011	uint16	抱闸占空比	0.00	%
20	641012	uint16	抱闸延时	0.00	ms
21	641013	uint8	电机旋转方向	1	DEC
22	641015	uint16	电机电流环带宽	1700.00	Hz
23	641017	uint8	电机附件	0	DEC
24	641018	int16	电机温度基准	0	DEC
25	641019	int16	当前电机温度	3005	DEC
26	64101F	int16	模拟增量	0	DEC

参数名称	设置值	适用于
使用内部电机库	0	通讯式的编码器，驱动器可以直接读出电机型号，并使用电机库中对应的电机参数
	1	需要用户手动输入电机型号，并且使用驱动器中电机库中对应的电机型号

配置电机步骤：

- 1.如果电机编码器是通讯式的，可以把“使用内部电机库”设置为0，让驱动器自己读取电机型号；如果编码器是非通讯式的，则需要把“使用内部电机库”设置为1，并手动输入电机代码。
- 2.保存电机参数。
- 3.重启驱动器。

2.3 其他情况



1.电机型号输入进去后，发现电机的参数与电机实际参数不匹配，这种情况说明电机有可能是新款，而驱动器电机库里的这个型号的电机参数是老款电机的参数，驱动器需要进行固件升级，可以联系步科提供最新的驱动器底层进行升级。

2.电机型号输入不进去（输入型号代码回车后，电机型号保存不了）这时需要判断驱动器是否支持这款电机，如果不支持，就需要更换电机或者更换驱动器；如果支持，可能是驱动器电机库中没有这款电机的型号，需要联系步科进行固件升级。

（关于固件升级后面有专门的课程讲解）

配置第三方电机

3.1 配置第三方电机

N	Index	Type	Name	Value	Unit
0	60F612	uint16	电机实际Iit	0.00	%
1	641016	uint16	当前电机型号	VX	ASCII
2	304106	uint8	使用内部电机库	0	DEC
3	641001	uint16	电机型号	VX	ASCII
4	641002	uint8	反馈类型	04	HEX
5	641003	uint32	反馈精度	65536.00	inc/r
6	641004	uint32	反馈周期	5667	DEC
7	641005	uint8	电机极对数	5.00	2p/r
8	641006	uint8	励磁模式	0	DEC
9	641007	int16	励磁电流	1.49	Ap
10	641008	uint16	励磁时间	1000.00	ms
11	641009	uint16	电机iit电流	2.00	Ap
12	64100A	uint16	电机iit时间	51.20	S
13	64100E	uint16	电机最大电流	5.90	Ap
14	64100C	uint16	相电感	20.90	mH
15	64100D	uint8	相电阻	11.20	Ohm
16	64100E	uint16	反向电动势	29.00	Vrms/kr
17	64100F	uint16	扭矩系数	0.48	Nm/Arms
18	641010	uint16	转子惯量	0.21	kg*cm ²
19	641011	uint16	抱闸占空比	0.00	%
20	641012	uint16	抱闸延时	0.00	ms
21	641013	uint8	电机旋转方向	1	DEC
22	641015	uint16	电机电流环带宽	1700.00	Hz
23	641017	uint8	电机附件	0	DEC
24	641018	int16	电机温度基准	0	DEC
25	641019	int16	当前电机温度	3005	DEC
26	64101F	int16	模拟增量	0	DEC

配置电机步骤：

- 1.如果电机的编码器为通讯式的，可以把“使用内部电机库”设置为2，让驱动器自己读取编码器保存的电机参数；如果编码器是非通讯式的，可以把“使用内部电机库”设置为1，输入电机型号为XX，并找电机厂家提供电机参数，以及编码器反馈类型、反馈精度等参数，手动输入到电机配置中。
- 2.保存电机参数。
- 3.重启驱动器。

配置完电机后检测

4.1 检测电机是否配置好

N	Index	Type	Name	Value	Unit
0	606100	int8	有效工作模式	0	DEC
1	604100	uint16	状态字	00B1	HEX
2	606300	int32	实际位置	17718784	inc
3	606C00	int32	实际速度	0.00	rpm
4	607800	int16	实际电流	0.00	Ap
5	268000	uint16	警告状态字	0001	HEX
6	606000	int8	工作模式	-3:立即速度模式	DEC
7	604000	uint16	控制字	0006	HEX
8	607A00	int32	目标位置	0	inc
9	608100	uint32	梯形速度	0.00	rpm
10	608300	uint32	梯形加速度	100.00	rps/s
11	608400	uint32	梯形减速度	100.00	rps/s
12	60FF00	int32	目标速度	0.00	rpm
13	607100	int16	目标扭矩%	0.00	%
14	607300	uint16	目标电流限制	5.90	Ap
15	20200D	int8	工作模式选择0	-4	DEC
16	20200E	int8	工作模式选择1	-3	DEC
17	269000	uint8	通讯编码器数据复1	0	DEC

1.配置完重启驱动器，查看驱动器数字面板或上未机软件故障信息显示是否有报警，如：FFF.F电机型号错误，000.2编码器ABZ故障或通信故障，000.4编码器内部故障等，如果有报警，可以根据报警代码，查看驱动器说明书进行处理，如果故障无法复位，说明电机有可能配置错误，需要检查电机参数是否和电机铭牌上的型号代表的参数匹配，如反馈类型、反馈精度、电机极对数等。如果不匹配，则需要重新配置电机。

2.如果配置完电机后，驱动器没有报警，可以用-3立即速度模式进行测试，如果空载运行时，电机稳定转动，则说明电机配置没有问题。如果运行时驱动器报警，如：001.0电机配置错，080.0电机或驱动器IIT错误，400.0编码器信息错误等，可根据报警代码查看说明书进行处理，如果报警始终存在，则还需要检查电机参数，或者重新配置电机。

(-3立即速度模式后面会有专门课程讲解)



谢谢

Thank you

Kinco 步科

聚焦行业与客户深度链接

www.kinco.cn
sales@kinco.cn