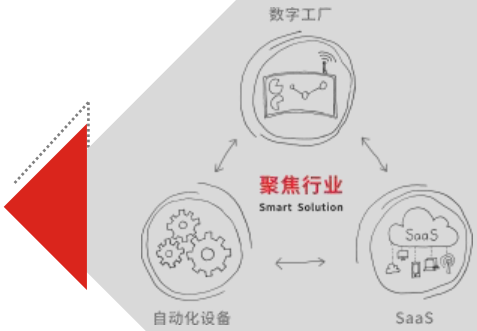
Kinco步科

聚焦行业与客户深度链接

KINCO伺服自动翻转应用



2022

1 自动翻转介绍

2 实际演示

Kinco 第一章

自动翻转介绍

1. 1什么是自动翻转

在该模式下，电机将按照设定的模式不断进行正反转，用户可以在此模式下调整速度环和位置环参数，能让伺服发挥更好的控制性能。使用自动翻转模式调参数前请确认负载是否允许正反转，另外请确保 驱动器电源在任何时刻都可以立即断开，以免发生故障。另外所有的控制命令都存储在驱动器内部，如果参数已经设置好即使退出软件驱动器也会照常工作，所以请确保安全。

1. 2控制参数介绍

内部地址	参数名称	参数含义
0x231001	自动翻转正比较点	比较对象达到正比较点后转向负比较点方向
0x231002	自动翻转负比较点	比较对象达到负比较点后转向正比较点方向
0x231003	自动翻转模式	自动翻转模式选择 0：无控制； 1：位置控制(inc)，运行速度为目标速度； 2：速度控制(inc/ms)； 3：时间控制(ms)，运行速度为目标速度； 4：工作模式 1 下自动位置控制(inc)；
0x231004	暂停时间	在自动翻转模式 4 下，可以设定暂停时间。

1. 3自动翻转动作介绍

- 自动翻转模式设为1：为位置控制，伺服在设定好的自动翻转正比较点和负比较点这两个位置之间正反转，单位inc，运行速度为设置的目标速度。

- 自动翻转模式设为3：为时间控制，伺服在设定好的自动翻转正比较点和负比较点这两个位置之间正反转，单位ms，运行速度为设置的目标速度。

注意：在不同的模式下，自动翻转正负比较点的单位是不同的。

Kinco 第二章

实际演示

谢 谢

Thank you

Kinco步科

聚焦行业与客户深度链接

www.kinco.cn
sales@kinco.cn